

01;05.1

## Анализ структуры волн поля дефектов в вязкопластической среде

© Н.В. Чертова

Институт физики прочности и материаловедения СО РАН, Томск  
E-mail: chertova@ispms.tsc.ru

Поступило в Редакцию 27 августа 2002 г.

На основе уравнений полевой теории дефектов исследована структура волн поля дефектов в вязкопластической среде. Установлен поперечный характер волн поля дефектов, характеризуемого тензором плотности и плотности потока дефектов. Найдена связь этих величин в плоской гармонической волне. Рассмотрены частные случаи сред с сильно и слабозатухающими волнами.

Продолжая исследования [1], где на основе полевой теории дефектов были рассмотрены закономерности распространения плоских волн дефектов в вязкопластической среде, обратим внимание на структуру волн. Изучение этого вопроса кроме познавательного значения важно по ряду причин. Во-первых, исследование структуры волн поля дефектов является обязательным этапом дальнейших теоретических исследований закономерностей распространения плоских волн дефектов, например с учетом границы раздела двух вязкопластических сред. Во-вторых, анализ структуры волн поля дефектов позволяет дополнить экспериментальные измерения скорости пластической дилатации соответствующими компонентами тензора плотности дислокаций, характеризующими дефектную структуру материала [2]. С другой стороны, эти результаты позволяют по скорости пластической деформации, чаще всего измеряемой в эксперименте, оценить плотность дислокаций, связанную с моментными напряжениями [3-4].

Исходная система динамических уравнений полевой теории дефектов [1,5] имеет вид

$$\begin{aligned} B(\nabla \cdot I) &= -P, & \nabla \cdot \alpha &= 0, \\ \frac{\partial \alpha}{\partial t} &= \nabla \times I, & S(\nabla \times \alpha) &= -B \frac{\partial I}{\partial t} - \sigma, \end{aligned} \quad (1)$$

где  $\alpha$ ,  $I$  — тензоры плотности и плотности потока дислокаций;  $P$ ,  $\sigma$  — эффективные напряжения и импульс;  $B$ ,  $S$  — константы

теории; знаки  $(\cdot)$ ,  $(\times)$  обозначают скалярное и векторное произведение. Из уравнений (1) следует, что эффективные напряжения и импульс удовлетворяют условию совместности

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \nabla \cdot \sigma, \quad (2)$$

которое является уравнением динамического равновесия в механике сплошных сред. По определению вязкопластического тела, предполагающему зависимость напряжений от скорости пластической деформации [6], будем считать, что

$$\sigma = \eta I, \quad (3)$$

где тензор плотности потока дефектов  $I$  определяется скоростью пластической дисторсии  $\beta$  [7]

$$I = -\frac{\partial \beta}{\partial t}, \quad (4)$$

$\eta$  — коэффициенты вязкости. Для справки:  $\alpha = -\nabla \times \beta$ . Как отмечалось в [1], соотношение (3) может быть записано формально на основе наблюдаемой аналогии уравнений (1) и системы уравнений Максвелла в электродинамике [8].

Рассматривая совместно (1)–(3), можно показать, что в вязкопластической среде эффективный импульс убывает со временем по закону

$$P = P_0 \exp(-t/\tau), \quad (5)$$

где  $\tau = B/\eta$  — время релаксации,  $P_0$  — начальное значение импульса. Чем меньше время релаксации, определяемое величинами, характеризующими инерционные свойства ансамбля дефектов ( $B$ ) и вязкость среды ( $\eta$ ), тем быстрее происходит убывание импульса. С учетом двух последних равенств исходная система (1) запишется в виде

$$\begin{aligned} \nabla \cdot I = 0, \quad \nabla \cdot \alpha = 0, \\ \frac{\partial \alpha}{\partial t} = \nabla \times I, \quad S(\nabla \times \alpha) = -B \frac{\partial I}{\partial t} - \eta I. \end{aligned} \quad (6)$$

Рассмотрим поле дефектов, в котором величины  $\alpha$ ,  $I$  зависят лишь от одной пространственной координаты  $\xi = m \cdot r$  и времени  $t$ . В этом случае каждая из девяти компонент  $\alpha_{ik}$  будет удовлетворять уравнению

$$\frac{B}{S} \frac{\partial^2 \alpha_{ij}}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \alpha_{ij}}{\partial \xi^2} + \frac{\eta}{S} \frac{\partial \alpha_{ij}}{\partial t} = 0, \quad (7)$$

аналогичное уравнение имеет место для компонент  $I_{ik}$ .

Как показано в работе [1], эти уравнения описывают процесс распространения двух плоских гармонических волн

$$\alpha^{1,2} = \alpha e^{i\omega(t \pm \xi/V)}, \quad I^{1,2} = I e^{i\omega(t \pm \xi/V)} \quad (8)$$

в направлениях  $\pm m$  со скоростью

$$V = \sqrt{\frac{S}{B} / \left(1 + \frac{i\eta}{B\omega}\right)}. \quad (9)$$

Чтобы определить структуру волн поля дефектов, рассмотрим волну, распространяющуюся в направлении  $m$ . В этом случае уравнения (6) примут вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \xi} (mI) &= 0, & \frac{\partial}{\partial \xi} (m\alpha) &= 0, \\ \frac{\partial}{\partial \xi} [mI] &= \frac{\partial \alpha}{\partial t}, & S \frac{\partial}{\partial \xi} [m\alpha] &= -B \frac{\partial I}{\partial t} - \eta I. \end{aligned} \quad (10)$$

Из двух первых уравнений следует, что  $\partial_{\xi} I_{\xi i} = 0$ ,  $\partial_{\xi} \alpha_{\xi i} = 0$ , т.е. проекции тензоров  $\alpha$ ,  $I$  на направление распространения волны, если не равны нулю, то могут зависеть только от времени. Умножая два последних равенства скалярно на вектор  $m$ , получим

$$\frac{\partial \alpha_{\xi i}}{\partial t} = 0, \quad B \frac{\partial I_{\xi i}}{\partial t} + \eta I_{\xi i} = 0. \quad (11)$$

Первое из этих равенств означает, что проекция волны плотности дефектов на направление  $\xi$  также не зависит от времени, т.е.  $\alpha_{\xi i} \equiv 0$ . Иными словами, волна плотности дефектов является поперечной волной и все ненулевые компоненты лежат в плоскости волны. Из второго равенства (11) можно получить, что продольные компоненты тензора плотности потока дефектов убывают со временем

$$I_{\xi i} = I_{\xi i}(0) \exp(-t/\tau),$$

поэтому в вязкопластической среде волна  $I$  также поперечна.

Определим связь между характеристиками поля дефектов в плоской гармонической волне. Подставляя решение (8) в первое уравнение второй строки (10), получим

$$\alpha = [mI]/V. \quad (12)$$

Из (12) следует, что тензоры  $\alpha$ ,  $I$  по первым индексам и вектор  $m$  образуют левую ортогональную тройку векторов. Величина

$$\frac{1}{V} = \sqrt{\frac{B}{S} \left(1 + \frac{i\eta}{B\omega}\right)} = \sqrt{(1 + i \operatorname{tg} \delta)}/C \quad (13)$$

выступает в роли импеданса среды,  $\operatorname{tg} \delta = \eta/B\omega$  — тангенс угла потерь. Используя (12), можно получить отношение модулей характеристик поля дефектов

$$\frac{|I|}{\alpha} = |V| = \sqrt{(n^2 + \chi^2)}/C \quad (14)$$

и сдвиг фаз  $\varphi$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\chi}{n} = \operatorname{tg}(\delta/2), \quad \varphi = \delta/2, \quad (15)$$

где

$$n = \left(\sqrt{\operatorname{tg}^2 \delta + 1} + 1\right)^{1/2}, \quad \chi = \left(\sqrt{\operatorname{tg}^2 \delta + 1} - 1\right)^{1/2} \quad (16)$$

— показатели преломления и поглощения,  $C = \sqrt{S/B}$ .

Рассмотрим предельные случаи больших и малых потерь. Если в вязкопластической среде распространяются слабо затухающие волны, определяемые условием  $\operatorname{tg} \delta \ll 1$ , то, согласно (16),  $n = 1$ ,  $\chi = (\operatorname{tg} \delta)/2 = \chi(\omega)$  и

$$\frac{|I|}{\alpha} = |V| = \left(\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 \delta/4}\right)/C \approx 1/C, \quad \operatorname{tg} \varphi = (\operatorname{tg} \delta)/2. \quad (17)$$

Для волн, испытывающих сильное затухание,  $\operatorname{tg} \delta \gg 1$ ,  $n \approx \chi = \sqrt{\operatorname{tg} \delta/2} = \sqrt{\eta/(2B\omega)}$  и

$$\frac{|I|}{\alpha} = |V| \approx \sqrt{\operatorname{tg} \delta}/C, \quad \operatorname{tg} \varphi \approx 1. \quad (18)$$

Однако в случае  $\operatorname{tg} \delta \gg 1$  волновой процесс практически не реализуется, поскольку волна дефектов затухает на очень малых расстояниях

$$d = C/(\chi\omega) = \lambda/(2\pi\chi), \quad (19)$$

которые при  $\operatorname{tg} \delta \gg 1$  и  $n \approx \chi \gg 1$  много меньше длины волны  $\lambda$ .

В заключение хотелось бы отметить два момента.

Условия сильного  $\eta/B\omega \gg 1$  или слабого  $\eta/B\omega \ll 1$  затухания волн при заданных константах материала  $\eta$ ,  $B$  позволяют выбрать режимы поверхностного или объемного динамического воздействия в зависимости от частоты. В случае поверхностного воздействия толщина пластически деформированного слоя материала определяется как  $d = \sqrt{2S/(\eta\omega)}$ .

Поперечный характер волн плотности дефектов установлен на основе кинематических тождеств упругого континуума с дефектами  $\nabla \cdot \alpha = 0$ ,  $\partial \alpha / \partial t = \nabla \times I$ . Материальное соотношение, определяющее свойства среды, при этом выводе не использовалось. Что касается волн плотности потока дефектов, то их характер неразрывно связан со свойствами среды и поперечный характер волн плотности потока дефектов установлен лишь для рассматриваемых вязкопластических сред.

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (код проекта 02-01-01188).

## Список литературы

- [1] *Чертova Н.В., Гриняев Ю.В.* // Письма в ЖТФ. 1999. Т. 25. В. 18. С. 91–94.
- [2] *Работнов Ю.Н.* Механика деформируемого твердого тела. М.: Наука, 1979.
- [3] *Kroner E.* // Int. Engng. Sci. 1963. V. 1. P. 261–278.
- [4] *Grinyaev Yu.V., Chertova N.V.* // Theoretical and applied fracture mechanics. 1998. V. 28. P. 231–236.
- [5] *Гриняев Ю.В., Чертova Н.В.* // Физ. Мезомех. 2000. Т. 3. № 5. С. 19–32.
- [6] *Пэжина П.* Основные вопросы вязкопластичности. М.: Мир, 1968.
- [7] *Косевич А.М.* Основы механики кристаллической решетки. М.: Мир, 1972.
- [8] *Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М.* Электродинамика сплошных сред. // Теоретическая физика. Т. VIII. М.: Наука, 1982.