

01

О силах, действующих на заряженную частицу в переменном электрическом поле

© С.А. Солунин, А.М. Солунин, М.А. Солунин

Ивановский государственный энергетический университет
E-mail: solunin@yandex.ru

Поступило в Редакцию 30 декабря 2008 г.

Дается обобщение известного выражения для силы, действующей на заряженную частицу в высокочастотном электрическом поле, для случая движения частицы в среде с линейной по скорости силой трения. Рассматриваются высокочастотный и низкочастотный пределы этого обобщения. Обсуждаются возможные применения полученных результатов.

PACS: 41.20.-q

Известно [1], что на заряженную частицу в высокочастотном электрическом поле $\mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \mathbf{E}(\mathbf{r}) \sin \omega t$ действует сила

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = -\frac{q^2}{4m\omega^2} \nabla E^2(\mathbf{r}), \quad (1)$$

именуемая силой Гапонова–Миллера [2] или силой Миллера [3]. С нею связан ряд нелинейных эффектов в физике плазмы, где она называется силой высокочастотного давления [4].

Обобщение силы (1) на случай движения частицы в среде с линейной по скорости силой трения ($\mathbf{F}_{fr} = -m\nu\mathbf{v}$) проведено в [5] и имеет вид

$$\mathbf{F} = -\frac{q^2}{2m(\omega^2 + \nu^2)} (\mathbf{E} \cdot \nabla) \mathbf{E}. \quad (2)$$

Особенностью этого выражения для силы является то, что оно имеет низкочастотный ($\omega/\nu \rightarrow 0$) предел. Именно он использован в [5] для качественного объяснения существенного увеличения пробивного напряжения в высоковольтных аппаратах промышленной частоты.

Опираясь на метод, используемый в [5], покажем, что возможно дальнейшее обобщение выражения (2).

1. Уравнения движения частицы в электромагнитном поле с линейной по скорости силой трения имеют вид

$$m\ddot{\mathbf{r}} + m\nu\dot{\mathbf{r}} = q\mathbf{E} + q\frac{\dot{\mathbf{r}}}{c} \times \mathbf{B}. \quad (3)$$

Если электрическое поле меняется по закону

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \mathbf{E}(\mathbf{r}) \sin(\omega t + \varphi), \quad (4)$$

то из уравнения поля

$$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \quad (5)$$

следует, что

$$\mathbf{B}(\mathbf{r}, t) = \mathbf{B}(\mathbf{r}) \cos(\omega t + \varphi), \quad (6)$$

а амплитуды полей связаны соотношением

$$\nabla \times \mathbf{E}(\mathbf{r}) - \frac{\omega}{c} \mathbf{B}(\mathbf{r}) = 0. \quad (7)$$

Будем считать, что за период осцилляций частица проходит расстояния, в пределах которых амплитуда полей меняется незначительно. Тогда, раскладывая их в ряд, можно ограничиться первым приближением:

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \mathbf{E}(0) + (\mathbf{r} \cdot \nabla) \mathbf{E}(0), \quad \mathbf{B}(\mathbf{r}) = \mathbf{B}(0) + (\mathbf{r} \cdot \nabla) \mathbf{B}(0). \quad (8)$$

Подставляя это разложение полей в уравнение движения, получим с учетом (7) уравнение движения в первом приближении

$$m\ddot{\mathbf{r}} + m\nu\dot{\mathbf{r}} = q\mathbf{E}_0 \sin(\omega t + \varphi) + q(\mathbf{r} \cdot \nabla) \mathbf{E}_0 \sin(\omega t + \varphi) + \frac{q}{\omega} \dot{\mathbf{r}} \times (\nabla \times \mathbf{F}_0) \cos(\omega t + \varphi). \quad (9)$$

Это уравнение в отличие от (3) является линейным и его можно решать методом последовательных приближений. Отбрасывая в нем два последних члена, получим уравнение движения в нулевом приближении

$$m\ddot{\mathbf{r}} + m\nu\dot{\mathbf{r}} = q\mathbf{E}_0 \sin(\omega t + \varphi). \quad (10)$$

Частное решение этого уравнения имеет вид

$$\begin{aligned} \mathbf{r}(t) &= -\frac{q\mathbf{E}_0}{m\omega\sqrt{\omega^2 + \nu^2}} \sin(\omega t + \varphi + \varphi_0), \\ \dot{\mathbf{r}}(t) &= -\frac{q\mathbf{E}_0}{m\sqrt{\omega^2 + \nu^2}} \cos(\omega t + \varphi + \varphi_0), \end{aligned} \quad (11)$$

где $\operatorname{tg} \varphi_0 = \nu/\omega$. Подставляя это решение в правую часть уравнения (9) и усредняя ее по периоду, получим с учетом тождества

$$\frac{1}{2}\nabla E^2 = (\mathbf{E} \cdot \nabla)\mathbf{E} + \mathbf{E} \times (\nabla \times \mathbf{E}) \quad (12)$$

уравнения движения вида (значок „0“, характеризующий начало разложения, теперь можно отбросить)

$$m\dot{\mathbf{v}} + m\nu\mathbf{v} = \mathbf{F}, \quad (13)$$

где

$$\mathbf{F} = -\frac{q^2}{4m(\omega^2 + \nu^2)}\nabla E^2. \quad (14)$$

Сила (14), как это видно из (12), состоит из двух составляющих. Если убрать вторую составляющую условием

$$\nabla \times \mathbf{E} = 0, \quad (15)$$

то сила (2) примет вид (14).

2. Условие (15) позволяет сделать дальнейшее обобщение силы (2) следующим образом. Рассмотрим уравнение движения (3) без силы Лоренца

$$m\ddot{\mathbf{r}} + m\nu\dot{\mathbf{r}} = q\mathbf{E}(\mathbf{r}) \sin(\omega t + \varphi) \quad (16)$$

и его первое приближение

$$m\ddot{\mathbf{r}} + m\nu\dot{\mathbf{r}} = q\mathbf{E}_0 \sin(\omega t + \varphi) + q(\mathbf{r} \cdot \nabla)\mathbf{E}_0 \sin(\omega t + \varphi). \quad (17)$$

Если теперь вместо частного решения уравнения для нулевого приближения взять его общее решение

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{C}_1 + \mathbf{C}_2 \exp(-\nu t) - \frac{q\mathbf{E}_0}{m\omega\sqrt{\omega^2 + \nu^2}} \sin(\omega t + \varphi + \varphi_0), \quad (18)$$

а постоянные интегрирования определить из начальных условий

$$\mathbf{r}(0) = \mathbf{0}, \quad \dot{\mathbf{r}}(0) = \mathbf{v}_0, \quad (19)$$

то для них получим

$$\begin{aligned} \mathbf{C}_1 &= -\mathbf{C}_2 + \frac{q\mathbf{E}_0}{m\omega\sqrt{\omega^2 + v^2}} \sin(\varphi + \varphi_0), \\ \mathbf{C}_2 &= -\frac{\mathbf{v}_0}{v} - \frac{q\mathbf{E}_0}{mv\sqrt{\omega^2 + v^2}} \cos(\varphi + \varphi_0). \end{aligned} \quad (20)$$

Подставляя решение (18) уравнения (10) в правую часть уравнения (17) и усредняя ее по времени, получим

$$\begin{aligned} \mathbf{F}(\varphi) &= -\frac{q^2\beta}{\omega^2 + v^2} (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{E} (\omega \cos \varphi + v \sin \varphi) \\ &\quad - \frac{q^2\beta}{m(\omega^2 + v^2)^2} (\mathbf{E} \cdot \nabla) \mathbf{E} (\omega^2 \cos^2 \varphi - v^2 \sin^2 \varphi) \\ &\quad - \frac{q^2}{2m(\omega^2 + v^2)} (\mathbf{E} \cdot \nabla) \mathbf{E}, \end{aligned} \quad (21)$$

где

$$\beta = \frac{1}{T} \int_0^T \exp(-vt) dt = \frac{1}{2\pi} \frac{\omega}{v} \left(1 - \exp\left(-2\pi \frac{v}{\omega}\right) \right). \quad (22)$$

Начальная фаза колебаний, входящая в выражение (21), меняется случайным образом. Поэтому, считая распределение по фазе однородным и усредняя (21) по ней, получим с учетом (15) выражение для правой части уравнения (13):

$$\mathbf{F} = -\frac{q^2}{4m(\omega^2 + v^2)} \left(1 + \frac{\omega^2 - v^2}{\omega^2 + v^2} \beta \right) \nabla E^2. \quad (23)$$

Найдем предельные значения этого выражения. Высокочастотный предел, когда $v/\omega \rightarrow 0$, равен

$$\mathbf{F} = -\frac{q^2}{2m\omega^2} \nabla E^2, \quad (24)$$

что в два раза превышает соответствующий предел выражения (2). Этот результат обусловлен поступательной частью решения (18). Низкочастотные пределы, когда $\omega/\varphi \rightarrow 0$, (23) и (2) совпадают.

Известно (см., например [4]), что в плазме кроме поперечных электромагнитных волн возможны и продольные волны. В этом случае стационарная сила, действующая на заряженную частицу плазмы, имеет вид (23).

3. Приведенные результаты проиллюстрируем примером. Пусть на металлическую пластину толщиной L нормально к ее поверхности падает плоская монохроматическая волна. Внутри металла электрическое поле волны меняется по закону

$$E(z, t) = E_0 \exp(-sz) \sin(kz - \omega t). \quad (25)$$

Считая, что скорость частиц в металле много меньше скорости волны, получим, что частицы в металле находятся под действием гармонического возмущения с амплитудой

$$E(z) = E_0 \exp(-sz), \quad (26)$$

где $s = 1/\delta$, δ — толщина скин-слоя. Следовательно сила, действующая на частицу, имеет вид (14) и смысл ее прост — это усредненная по периоду сила Лоренца. Следует иметь в виду, что, поскольку подвижность ионов много меньше подвижности электронов, частоты, при которых допустимо разложение полей (8) для ионов и электронов, различны ($\omega_e \gg \omega_i$). Поэтому если справедливо представление о силе, действующей на ионы, то на электроны такая сила не действует. Напротив, если сила (14) действует на электроны, то сила, действующая на ионы, мала и ею надо пренебречь.

Давление, оказываемое ионами на поверхность металла

$$p = -n \frac{q^2}{4m_i(\omega_i^2 + v_i^2)} \int_0^L \frac{d}{dz} (E_0^2 \exp(-2sz)) dz = \frac{nq^2 E_0^2}{4m_i(\omega_i^2 + v_i^2)}, \quad (27)$$

где предположено, что $L \gg \delta$, n — концентрация ионов. Сила, действующая на электроны, смещает их в направлении волны и создает на

поверхности металла положительный потенциал ¹

$$\varphi = \frac{1}{q} \int_0^L F(z) dz = \frac{qE_0^2}{4m_e(\omega_e^2 + \nu_e^2)}. \quad (28)$$

Итак, если под действием гармонического возбуждения заряженная частица совершает колебания, то, начиная с определенных частот, на частицу действует стационарная сила (14). Если же частица кроме колебательного совершает и поступательное движение, то при условии (15) на частицу действует сила (23). Поскольку эти силы быстро спадают с ростом частоты возмущения, то особенно важен вопрос о значениях минимальной (пороговой) частоты, когда возможно разложение полей в ряд (8) и, следовательно, правомерно представление об этих силах.

Список литературы

- [1] Гапонов А.В., Миллер М.А. // ЖЭТФ. 1958. Т. 34. № 2. С. 242–243.
- [2] Болотовский Б.М., Серов А.В. // УФН. 1994. Т. 164. № 5. С. 545–549.
- [3] Александров А.Ф., Богданкевич Л.С., Рухадхе А.А. Основы электродинамики плазмы. М.: Высш. школа, 1988. 424 с.
- [4] Чен Ф. Введение в физику плазмы. М.: Мир, 1987. 398 с.
- [5] Волков В.Н., Крылов И.А. // Новые методы исследования в теоретической электротехнике и инженерной электрофизике. Межвуз. сб. научн. Тр. // Иван. энерг. ин-т им. В.И. Ленина. Иваново, 1976. С. 76–83.

¹ Если в пластине существуют продольные электромагнитные волны, то для них вместо (14) надо брать силу (23).