

01; 05.1

© 1991

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ И ЭНТРОПИЙНОЙ ВЫСОКОЭЛАСТИЧНОСТИ ФРАКТАЛОВ

А.С. Б а л а н к и н

Экспериментальные данные по деформации эластоматериалов обычно интерпретируются в рамках классической теории энтропийной высокоеэластичности, которая неплохо согласуется с экспериментом лишь в области сравнительно малых деформаций ($\lambda_i < 1, 2$) [1, 2]. Согласование же расчетов с экспериментом при больших λ_i осуществляют либо в рамках феноменологических модификаций энтропийной теории [2, 3], либо на основе эмпирических зависимостей функции упругого потенциала от инвариантов деформации [1, 4]. И в том и в другом случае требуемая точность аппроксимации экспериментальных зависимостей напряжений σ_i от λ_i достигается путем выбора надлежащих значений параметров согласования, являющихся по сути подгоночными. Помимо не всегда ясного физического смысла параметров согласования, принципиальным недостатком как феноменологических модификаций энтропийной теории, так и эмпирических моделей упругого потенциала является необходимость использования разных значений одного и того же параметра упругости, например, модуля Юнга E (или модулей сдвига G , объемной упругости B , коэффициенты Ламэ λ , $\mu \equiv G$) как для описания экспериментальных данных, полученных при разных условиях нагружения, так и для аппроксимации одних и тех же зависимостей, но в рамках различных феноменологических модификаций теории энтропийной высокоеэластичности [2, 3]. Поэтому значения параметров упругости второго порядка, рассчитанные с использованием феноменологических соотношений, не удовлетворяют соотношениям классической теории упругости [5] даже в пределе бесконечно малых деформаций. Это, как будет показано ниже, обусловлено: а) существенно не гауссовой статистикой реальных полимерных сеток; б) несогласованностью двух основных постулатов, лежащих в основе классической теории энтропийной высокоеэластичности – о гауссовой статистике и несжимаемости ($\nu = 0.5$) эластоматериалов.

То, что реальные полимерные сетки существенно не гауссоваы, показано в [6], причем, если фрактальная размерность отдельной цепи равна двум [1], то размерность структуры эластоматериалов может лежать в пределах $2 < d_f < 3$, и только в случае $d_f = 2$ сетки подчиняются статистике Гаусса.

В [7] показано, что в области малых деформаций поведение d_f -мерного фрактала, деформируемого в α -пространстве, аналогично поведению упругоизотропного α -мерного твердого тела.

Принципиальное отличие состоит в том, что поперечная деформация фрактала (λ_{\perp}) происходит под действием соответствующих напряжений σ_{\perp} , возникающих при продольной деформации λ_{\parallel} , под действием σ_{\parallel} благодаря тонкой структуре фракталов. При этом коэффициент поперечной деформации упругоизотропного фрактала однозначно определяется его размерностью [7]

$$\gamma = \frac{d_f}{d-1} - 1, \quad (1)$$

а соотношения между модулями упругости второго порядка для фракталов тождественны таковым для d -мерных твердых тел [7, 8]. Легко видеть, что равенство (1) обеспечивает сохранение самоподобия фрактала при упругой деформации, причем условие несжимаемость выполняется только в случае $d_f \equiv d$. С другой стороны, для фракталов, подчиняющихся статистике Гаусса ($d_f=2$, $d=3$) из (1) получаем нулевое значение $\gamma=0$, означающее неизменность поперечных размеров при одноосной деформации. Последнее, очевидно, имеет место при растяжении хаотической полимерной цепи ($d_f=2$ [1]), что легко смоделировать, растягивая запутанную нить: длина нити и размер клубка в поперечном направлении не меняются, а объем, занимаемый клубком в трехмерном евклидовом пространстве, увеличивается пропорционально увеличению размера в направлении растяжения.

Как известно, в основе классической теории упругости твердого тела лежат два экспериментально установленных факта [5]: 1) закон Гука, согласно которому относительная деформация ε_{\parallel} пропорциональна σ_{\parallel} и 2) закон Пуассона, постулирующий эффект поперечных деформаций $\varepsilon_{\perp} = -\gamma \varepsilon_{\parallel}$ в отсутствии соответствующих напряжений σ_{\perp} . Для построения теории упругости фракталов мы также постулируем два утверждения: 1) при деформации упругоизотропного фрактала под действием силы F возникает единственный новый характерный масштаб длины L_F , причем

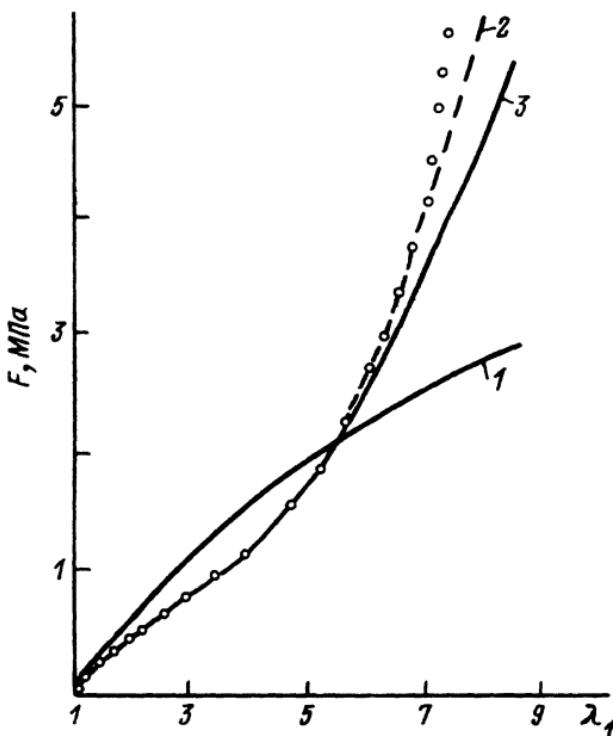
$$F = \frac{\partial U}{\partial L_F} - T \frac{\partial S}{\partial L_F}, \quad (2)$$

где первый член связан с энергетической, а второй – с энтропийной составляющими упругости фрактала.

2) При упругой деформации самоподобие фрактала сохраняется, т.е. закон изменения плотности фрактала ρ при упругой деформации подобен закону изменения ρ при геометрическом изменении размеров

$$\frac{\rho(F_1)}{\rho(F_2)} = \left(\frac{L_{F1}}{L_{F2}} \right)^{-\alpha} = \lambda_F^{-\alpha}, \quad \alpha = d - d_c, \quad (3)$$

где d_c – корреляционная размерность структуры, а d – евклидова размерность объемлющего пространства.



Зависимости $F_1(\lambda_1)$ при одноосном растяжении каучука: точки – эксперимент 2; 1 – расчет по формуле $F_1 = \frac{E}{3} (\lambda_1 - \lambda_1^{-2})$ при $E=0.4$ МПа [2]. Расчет по формуле (10): 2 – $E=0.192$ МПа, $\nu=0.5$; 3 – $E=0.2$ МПа, $\nu=0.48$.

В случае одноосной деформации фрактала из (3) следует, что изменение размера фрактала в направлении действия силы F , равное $\lambda_1 = L_1 / l_1$, сопровождается изменением его размеров в ортогональных направлениях, которое связано с $\lambda_1 = \lambda_F$ соотношением

$$\lambda_i = \lambda_\perp = \lambda_i^{-\nu} = \lambda_F^{-\nu}, \quad i = 2, 3, \dots, d, \quad (4)$$

где ν определяется равенством (1). В случае же двухосной деформации фрактала в трехмерном пространстве

$$\lambda_3 = \lambda_F^{-\nu}, \quad \lambda_F = (\lambda_1 \lambda_2)^{1/(1-\nu)}, \quad (5)$$

причем ν и d_c связаны тем же соотношением (1), которое выполняется и при трехосной деформации ($d=3$), когда можно положить

$$\lambda_F = (\lambda_1 \lambda_2 \lambda_3)^{1/\alpha}, \quad \alpha = 1 - 2\nu.$$

Изменение энтропии при упругой деформации d_F -мерного фрактала в d -пространстве можно представить в форме

$$\Delta S = -C \left(\sum_{i=1}^d \lambda_i^{d_F} - d \right), \quad (7)$$

где d_F – информационная размерность [9], а параметр С не зависит от λ_i и может быть определен, например, в рамках подхода [6].

Для регулярных фракталов $d_I = d_C = d_F$ [9]. Кроме того, полагим, что в случае одноосной деформации $U = C d_F \lambda_1^\beta$, где $\beta = const$. Тогда, учитывая, что при $\lambda_i \equiv 1$ $F \equiv 0$ из (1)–(7) получаем

$$F = C d_F \left\{ \lambda_1^{d_F} - [d_F - (d-1)] \lambda_1^{-\nu d_F - 1} - (d - d_F) \lambda_1^{\alpha - 1} \right\}. \quad (8)$$

Истинное напряжение σ связано с силой F соотношением

$$\sigma = F \left(\prod_{i=2}^d \lambda_i \right)^{-1} \lambda_1^{1-\alpha} = \frac{C d_F}{l^{\alpha-1}} \left\{ \lambda_1^{2d_F - d} - [d_F - (d-1)] \lambda_1^{d_F(1-\nu) - d + d_F} \right\}, \quad (9)$$

учитывающим изменение поперечных размеров при деформации фрактала. Аналогично можно получить зависимости $\sigma_i(\lambda_i)$ и при n -осной деформации. При малых деформациях эти соотношения переходят в соотношения, полученные ранее [7]. Хотя для реальных эластоматериалов условие $d_C = d_I = d_F$ в общем случае, очевидно, не выполняется, оно может рассматриваться как первое приближение. В этом случае из (8) и (1) получаем выражение для зависимости $F(\lambda_1)$ при одноосной деформации

$$F = \frac{E}{1+2\nu+4\nu^3} \left\{ \lambda_1^{1+2\nu} - 2\nu \lambda_1^{-1-2\nu(1+\nu)} - (1-2\nu) \lambda_1^{-2\nu} \right\}, \quad (10)$$

которое отличается от классической формулы $F = \frac{E}{3} (\lambda, -\lambda_1^{-2})$ [1, 2] даже в пределе $\nu = 0.5$. Как видно из графиков (см. рисунок), расчет по (10) хорошо согласуется с экспериментом. Небольшое отклонение экспериментальной кривой от рассчитанной по (10)

при $\lambda > 7$ обусловлено, по-видимому, образованием микротрещин, что, как показано в [10], приводит к увеличению эффективного значения ν при растяжении, которое в рассматриваемом случае начинает превышать значение 0.5.

В заключение отметим, что предложенный подход можно использовать и для построения теории упругости мультифракталов ($d_c < d_I < d_f$ [9]). При этом, как следует из (1)–(8), для упругоизотропных мультифракталов должно выполняться равенство $d_I(d - d_f) = d_c(d - d_c)$.

Автор выражает благодарность А.Л. Бугримову, А.Б. Мосолову, А.Я. Сагомоняну и Е.И. Шемякину за полезные обсуждения результатов работы.

Список литературы

- [1] Бартенев Г.М., Френкель С.Я. Физика полимеров. Л.: Химия, 1990. 432 с.
- [2] Гуль В.Е., Кулезнев В.Н. Структура и механические свойства полимеров. М.: Высшая школа, 1979. 352 с.
- [3] Терновский Ф.Ф., Хохлов А.Р. // ЖЭТФ. 1986. Т. 90. № 4. С. 1249–1266.
- [4] Kawabata S., Matsuda M., Tei K., Kawai H. // Macromolecules. 1981. V. 14. N 1. P. 154–171.
- [5] Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Теория упругости. М.: Наука, 1987. 248 с.
- [6] Панюков С.В. // ЖЭТФ. 1990. Т. 98. № 2. С. 668–680.
- [7] Баланкин А.С. // Письма в ЖТФ. 1991. Т. 17. В. 11. С. 9–14.
- [8] Баланкин А.С. // Письма в ЖТФ. 1991. Т. 17. В. 6. С. 84–90.
- [9] Анищенко В.С. Сложные колебания в простых системах. М.: Наука, 1990. 312 с.
- [10] Баланкин А.С., Иванова В.С. // Письма в ЖТФ. 1991. Т. 17. № 1. С. 32–36.

Поступило в Редакцию
12 августа 1991 г.