

01

© 1992

СРЕДНЯЯ СКОРОСТЬ СТОХАСТИЧЕСКИ УСКОРЕННОЙ
ЗАРЯЖЕННОЙ ЧАСТИЦЫ

В.М. Л о г и н о в

Эффект стохастического разгона заряженных частиц флуктуациями электрических и магнитных полей является одним из ярких физических примеров трансформации хаотических форм движений в направленные. Изучение подобной организации движений в системе заряженная частица+флуктуирующее электромагнитное поле проводилось в рамках различных моделей и представлений (см., например, [1, 2]). Многие важные вопросы были изучены в рамках одномерной модели [3-5], в частности, известный механизм стохастического ускорения Ферми.

В данном сообщении в рамках одномерной модели анализируется динамика стохастического ускорения частицы массы m и заряда q в случайно-неоднородном электрическом поле $E(x)$, моделируемым гауссовским шумом с произвольным законом спада корреляций. Показано, что „эволюция” средней скорости происходит аналогично процессу изменения температурного поля в полуограниченном стержне, один конец которого поддерживается при заданной температуре. При этом в качестве временной переменной выступает координата, связанная с коррелятором поля, а пространственной – кинетическая энергия частицы на входе в слой стохастической среды. Проведено также рассмотрение частиц, захваченных флуктуациями поля и определена граница области запрета для проникновения частицы в стохастический слой.

Выражение для скорости $V(x)$ частицы в точке x , отвечающее отдельным реализациям случайного поля $E(x)$, имеет вид

$$v(x) = \pm \sqrt{\frac{2}{m} (\varepsilon + q \int_0^x E(y) dy)}, \quad (1)$$

где $\varepsilon = \frac{mv_0^2}{2}$ – кинетическая энергия частицы в точке $x=0$, рассматриваемой в качестве границы стохастического слоя (т. е. слоя $x > 0$, занятого флуктуирующим полем $E(x)$). Примем, что среднее $\langle E(x) \rangle = 0$ и автокорреляционная функция поля $k(|x-y|) = \langle E(x)E(y) \rangle$ произвольна и зависит лишь от разности аргументов. Здесь и далее угловые скобки означают усреднение по ансамблю реализаций гауссова поля $E(x)$.

Пролетные частицы. Будем называть пролетными те частицы, у которых скорость задается выражением

$$v(x) = \pm \sqrt{\frac{2}{m} \left(\varepsilon + q \int_0^x E(y) dy \right) \theta \left(\varepsilon + q \int_0^x E(y) dy \right)}, \quad (2)$$

где $\theta(z) = \begin{cases} 1, & z > 0 \\ 0, & z < 0 \end{cases}$. Определим среднюю скорость пролетной частицы. Для этого воспользуемся результатом работы [6], в которой было выведено уравнение движения для среднего от некоторой функции $\Phi = \Phi \left(z + \alpha \int_0^z E(y) dy \right)$ по гауссовой мере процесса E , где z - переменная, статистически несвязанная с E , α - параметр. Это уравнение имеет вид

$$\frac{\partial \psi(x, z)}{\partial x} = \alpha^2 \mathcal{D}(X) \frac{\partial^2 \psi(x, z)}{\partial z^2}, \quad (3)$$

где обозначено $\psi(x, z) = \langle \Phi \rangle$ и

$$\mathcal{D}(x) = \int_0^x dy \int_0^y k(y - y_1) dy_1.$$

Среднее $\psi(x, z)$ в пространстве переменных (x, z) задает некоторый диффузионный процесс. При этом существенно, что коэффициент диффузии $\mathcal{D}(x)$ является переменным, зависит от „времени“ x и непосредственно определяется видом корреляционной функции поля $E(x)$. Легко видеть, что скорость частицы, определяемая зависимостью (2), относится к классу функции Φ . Поэтому эволюция средней скорости описывается уравнением (3), где следует положить $z = \varepsilon$ и $\alpha = q$. Это уравнение еще более упрощается и сводится к уравнению диффузии с постоянными коэффициентами при введении новой „временной“ координаты $\tau = \tau(x) = \mathcal{D}(x)$.

Выпишем явный вид начальных (при $\tau = 0$) и граничных (при $\varepsilon = 0$) условий для средней скорости частицы

$$\langle v(0, \varepsilon) \rangle = \pm \sqrt{\frac{2}{m}} \varepsilon \langle v(x, 0) \rangle = \pm \sqrt{\frac{|q|}{\pi m}} \Gamma\left(\frac{3}{4}\right) \sqrt[4]{\tau},$$

где $\Gamma(x)$ - гамма-функция.

Если трактовать переменные τ и ε соответственно как время и пространственную координату, то рассматриваемая задача совпадает с задачей о распространении тепла в полуограниченном стержне, один конец которого поддерживается при фиксированной температуре (закон изменения „температуры“ определяется зависимостью $\langle v(\tau, 0) \rangle$). Решение такой задачи хорошо известно. Используя

явный вид начальных и граничных условий (4), получаем

$$\langle v(\tau, \varepsilon) \rangle = \pm \left(\frac{\sqrt{\pi}}{2q\sqrt{2m}} \varepsilon^{3/2} \exp\left(-\frac{\varepsilon^2}{8q^2\tau}\right) \left[I_{-1/4}\left(-\frac{\varepsilon^2}{8q^2\tau}\right) + I_{3/4}\left(-\frac{\varepsilon^2}{8q^2\tau}\right) \right] + \frac{2\sqrt{|q|}}{\pi\sqrt{m}} \Gamma(3/4) \int_{\varepsilon/2q\sqrt{\tau}}^{\infty} x \times \left(\tau + \frac{\varepsilon^2}{4q^2\xi^2} \right)^{1/4} \exp(-\xi^2) d\xi \right), \quad (5)$$

где $I_\nu(x)$ – модифицированная функция Бесселя. Выражение (5) является точным и полностью решает задачу об изменении средней скорости пролетной частицы в зависимости от интенсивности флуктуаций электрического поля E и параметров τ и формы его спектральной функции (напомним, что $\tau = D(x) = \int_0^x dy \int_0^y k(y-y_1) dy_1$).

Будем интересоваться величиной средней скорости, которую набирает частица на больших дистанциях. Рассмотрим простейший случай, когда поле $E(x)$ является гауссовским белым шумом с коррелятором $k(|x-y|) = 2D_0 \delta(x-y)$. Это ведет, как легко видеть, к линейной зависимости от x переменной τ , $\tau = D_0 x$. Из (5) при $\varepsilon^2 \ll 8q^2 D_0 x$ получаем

$$|\langle v(x, \varepsilon) \rangle| \approx \sqrt{\frac{|q|}{m}} \sqrt[4]{D_0 x}. \quad (6)$$

Таким образом, с ростом дистанции, проходимой частицей в поле гауссовского белого шума, ее средняя скорость растет как $x^{1/4}$. Частица ускоряется флуктуациями поля.

З а х в а ч е н н ы е ч а с т и ц ы. Этому случаю отвечает отрицательное значение подкоренного выражения в (2). Возникает область запрета для проникновения частицы. Граница x_{cr} этой области определяется из равенства нулю, стоящего под знаком корня выражения и является решением следующего уравнения: $\varepsilon^2 = 2q^2 D(x_{cr})$. Применительно к модели гауссовского белого шума имеем $D(x_{cr}) = D_0 x_{cr}$. Отсюда граница области запрета определяется простой зависимостью

$$x_{cr} = \frac{\varepsilon^2}{2q^2 D_0}. \quad (7)$$

Видно, что глубина проникновения частицы в область флуктуирующего поля тем больше, чем больше кинетическая энергия частицы на входе в слой и меньше интенсивность флуктуаций поля и заряд частицы q . В общем случае, произвольной спектральной зависимости флуктуаций, уравнение для x_{cr} является трансцендентным.

В заключение отметим, что из выражения (2) следует также, что характер функциональной зависимости от случайного поля $E(x)$

сохраняется и для любых одноточечных моментов скорости частицы $\langle v^k(x) \rangle$, $k=2, 3, \dots$. Следовательно, их эволюция в пространстве фазовых переменных $(\mathcal{Z}, \mathcal{E})$ также описывается уравнением вида (3). При этом отличие в поведении моментов обусловливается различием их начальных и граничных условий.

С п и с о к л и т е р а т у р ы

- [1] Ц ы т о в и ч В.Н. Теория турбулентной плазмы. М.: Атомиздат, 1971. С. 423.
- [2] Г о п т ы г и н И.Н. Космические лучи в межпланетных магнитных полях. М.: Наука, 1983. С. 302.
- [3] G r a p p i n R.F. // Physica. 1977.V.88A.P.434-454
- [4] В а н К а м п е н Н.Г. Стохастические процессы в физике и химии. М.: Высшая школа, 1990. С. 376.
- [5] Л о г и н о в V.M. // Physica Scripta. 1989. V. 40. P. 449-450.
- [6] Л о г и н о в В.М. // ЖТФ. 1991. Т. 61. В. 4. С. 186-188.

Поступило в Редакцию
30 декабря 1991 г.