

УДК 53 : 51

К ТЕОРИИ НЕЛИНЕЙНЫХ  
P-ПОЛЯРИЗОВАННЫХ ПОВЕРХНОСТНЫХ ВОЛН

П. И. Хаджи, Е. С. Киселева

Найдены новые решения уравнений Максвелла, описывающие распространение  $p$ -поляризованных нелинейных поверхностных волн вдоль границы раздела между линейной изотропной средой и оптически одноосной нелинейной средой, которая характеризуется диагональным диэлектрическим тензором с компонентами  $\epsilon_{xx} = \epsilon_x + \alpha_x |\mathcal{E}_x|^2$ ,  $\epsilon_{zz} = \epsilon_z + \alpha_z |\mathcal{E}_z|^2$ , где  $\mathcal{E}_x$  и  $\mathcal{E}_z$  — продольная и поперечная составляющие напряженности электрического поля волны. Доказана возможность существования ограниченных решений для самофокусирующей среды. Закон дисперсии существенно зависит от амплитуды поля у границы раздела сред.

В ряде работ [1-5] исследовались  $p$ -поляризованные нелинейные поверхностные волны (НПВ), распространяющиеся вдоль границы раздела между линейной и нелинейной средами. Характерным для этих работ является использование одноосного приближения для нелинейной среды, в рамках которого компоненты диагонального диэлектрического тензора считались зависящими только от продольной составляющей электрического поля волны в виде

$$\epsilon_{xx} = \epsilon_{yy} = \epsilon_0 + \alpha |\mathcal{E}_x|^2, \quad \epsilon_{zz} = \epsilon_z = \text{const} \quad (1)$$

(так называемая  $\epsilon_x(|\mathcal{E}_x|)^2$ -аппроксимация).

Точные решения уравнений Максвелла с учетом граничных условий для модельных нелинейных сред привели к обнаружению ряда замечательных свойств, присущих НПВ. Некоторые из них не имеют аналога в линейной теории. Среди них отметим существование  $p$ -поляризованных НПВ, распространяющихся вдоль границы раздела двух сред, диэлектрические функции которых имеют один и тот же знак. Заметим также, что, используя эту упрощенную форму нелинейных диэлектрических функций, были изучены  $p$ -поляризованные нелинейные волны для различных конфигураций сред. В [4] сделана попытка исследования свойств НПВ с включением случая, когда  $\epsilon_{zz}$  также является нелинейной функцией поля, причем и в этом случае рассматривалась зависимость диэлектрических функций только от продольной компоненты электрического поля  $\mathcal{E}_x$ . Однако в последние годы авторы ряда работ [6-9] приводят доводы в пользу того, что доминирующий вклад в диэлектрическую проницаемость нелинейной среды обусловлен зависимостью компонент диэлектрического тензора от поперечной компоненты поля  $\mathcal{E}_z$ , так как в большинстве представляющих интерес случаев  $|\mathcal{E}_z| \gg |\mathcal{E}_x|$ .

В связи с этим в [7] сделана попытка изучить  $p$ -поляризованные НПВ в так называемой  $\epsilon_x(|\mathcal{E}_z|^2)$ -аппроксимации, в которой компонента диагонального диэлектрического тензора предполагается зависящей от  $\mathcal{E}_z$  и берется в виде

$$\epsilon_{xx} = \epsilon_{yy} = \epsilon_x, \quad \epsilon_{zz} = \epsilon_z + \alpha |\mathcal{E}_z|^2. \quad (2)$$

Система уравнений Максвелла для полей приводится в [7] к приближенному уравнению для компоненты магнитного поля  $\mathcal{H}_y$ , которое по виду совпадает с волновым уравнением для компоненты поля  $\mathcal{E}_y$  в  $s$ -поляризации. В [8, 9] этот же приближенный подход используется для исследования направляемых

тонкой пластинкой волн. Тем не менее точные решения задачи в  $\epsilon_z (|\mathcal{E}_z|^2)$ -аппроксимации не были получены вследствие использования грубого приближения.

В [3, 6] указано, что в принципе следовало бы решить уравнения Максвелла для среды, которая описывается диагональным диэлектрическим тензором вида

$$\begin{aligned}\epsilon_{xx} &= \epsilon_x + \alpha_1 |\mathcal{E}_x|^2 + \alpha_2 (|\mathcal{E}_y|^2 + |\mathcal{E}_z|^2), \\ \epsilon_{yy} &= \epsilon_y + \alpha_1 |\mathcal{E}_y|^2 + \alpha_2 (|\mathcal{E}_x|^2 + |\mathcal{E}_z|^2), \\ \epsilon_{zz} &= \epsilon_z + \alpha_1 |\mathcal{E}_z|^2 + \alpha_2 (|\mathcal{E}_x|^2 + |\mathcal{E}_y|^2).\end{aligned}\quad (3)$$

Отметим также ряд работ [10-13], в которых исследовались свойства  $p$ -поляризованных НПВ на границе раздела с изотропной нелинейной средой, диэлектрическая функция которой бралась в виде

$$\epsilon = \epsilon_0 + \alpha |\mathcal{E}|^2. \quad (4)$$

В данной работе представлены результаты точного решения уравнений Максвелла для  $p$ -поляризованных НПВ с одновременным использованием  $\epsilon_x (|\mathcal{E}_x|^2)$ - и  $\epsilon_z (|\mathcal{E}_z|^2)$ -аппроксимаций без привлечения грубого приближения, использованного в [7-9]. Структура и закон дисперсии НПВ найдены для границы раздела двух сред, одна из которых является изотропной и линейной, имеет диэлектрическую проницаемость  $\epsilon_1$  и занимает полупространство  $z \leq 0$ . Относительно нелинейной среды, заполняющей полупространство  $z \geq 0$ , предполагается, что компоненты  $\epsilon_{xx}$  и  $\epsilon_{yy}$  ее диагонального диэлектрического тензора имеют вид

$$\epsilon_{xx} = \epsilon_x + \alpha_x |\mathcal{E}_x|^2, \quad \epsilon_{zz} = \epsilon_z + \alpha_z |\mathcal{E}_z|^2, \quad (5)$$

где константы  $\epsilon_x$ ,  $\epsilon_z$ ,  $\alpha_x$ ,  $\alpha_z$  считаются зависящими от частоты. Так как компонента  $\epsilon_{yy}$  не входит в уравнения Максвелла для  $p$ -поляризованных волн, то ее вид несуществен и мы его неприводим. По сути дела (5) представляет собой частный случай аппроксимации (2) для модельной среды, в которой  $\alpha_2 \ll \alpha_1$ . В этом приближении  $\epsilon_{xx}$  зависит практически только от  $\mathcal{E}_x$ , а  $\epsilon_{zz}$  от  $\mathcal{E}_z$ . При  $\alpha_x = 0$  получаем  $\epsilon_x (|\mathcal{E}_x|^2)$ -аппроксимацию, а при  $\alpha_z = 0$  чистую  $\epsilon_z (|\mathcal{E}_z|^2)$ -аппроксимацию (по терминологии авторов работ [7-9]).

В разделе 1 рассмотрены НПВ в общем случае при  $\alpha_x > 0$  и  $\alpha_z > 0$ , а в разделе 2 представлены точные аналитические решения, которые удается получить для частного случая, когда  $\alpha_x = 0$ ,  $\alpha_z > 0$ , т. е. в аппроксимации  $\epsilon_x (|\mathcal{E}_x|^2)$

## 1. Общий случай

Пусть волна распространяется вдоль оси  $x$  с волновым вектором  $k$ , ось  $z$  направлена перпендикулярно к плоской границе раздела двух сред, а ось  $y$  расположена в плоскости раздела. В этой геометрии рассматриваются  $p$ -поляризованные НПВ ( $H$ -волна). При этом отличны от нуля только компоненты поля  $\mathcal{E}_x$ ,  $\mathcal{E}_z$  и  $\mathcal{H}_y$ . Рассматривается стационарный режим распространения света, т. е. решения берутся пропорциональными  $\exp(-i\omega t)$ , где  $\omega$  — частота волны. Уравнения Максвелла для нелинейной среды имеют вид

$$\frac{d\mathcal{E}_x}{dz} = ik\mathcal{E}_z + i\frac{\omega}{c}\mathcal{H}_y, \quad \frac{d\mathcal{H}_y}{dz} = i\frac{\omega}{c}\epsilon_{xx}\mathcal{E}_x, \quad \mathcal{H}_y = -\frac{\omega}{ck}\epsilon_{xz}\mathcal{E}_z. \quad (6)$$

Перейдем к переменным  $E_x$ ,  $E_z$  и  $H$  по формулам

$$\mathcal{E}_x = -iE_x, \quad \mathcal{E}_z = E_z, \quad \mathcal{H}_y = -H. \quad (7)$$

Из (6) с использованием (5) получаем

$$\frac{dE_x}{dz} = -\frac{1}{k} \left( q^2 - \alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_x^2 \right) E_x, \quad (8)$$

$$\frac{dE_z}{dz} = -k \frac{\varepsilon_x + \alpha_x E_x^2}{\varepsilon_x + 3\alpha_x E_x^2} E_x, \quad (9)$$

где

$$q^2 = k^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}. \quad (10)$$

Разделив (8) на (9) и интегрируя получившееся дифференциальное уравнение, находим связь между амплитудами полей  $E_x$  и  $E_z$  (с учетом условия обращения в нуль полей на бесконечности)

$$k^2 \left( \varepsilon_x + \frac{1}{2} \alpha_x E_x^2 \right) E_x^2 = F(E_x^2), \quad (11)$$

где

$$F(E_x^2) = \left[ \varepsilon_x q^2 + \frac{1}{2} \alpha_x \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_x^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_x^4 \right] E_x^2. \quad (12)$$

Далее будем считать, что  $\alpha_x > 0$  и  $\alpha_z > 0$ . Так как левая часть равенства (11) является положительно определенной величиной, то область изменения амплитуд полей  $E_x$  и  $E_z$  определяется из условия  $F(E_x^2) = 0$ . Легко видеть, что  $E_x$  изменяется от 0 до максимального значения  $E_{zm}$ , которое определяется формулой

$$\alpha_x E_{zm}^2 \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} + k \sqrt{9q^2 + \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}} \right) / \left( 4 \frac{\omega^2}{c^2} \right), \quad (13)$$

причем  $E_x = 0$  при  $E_z = 0$  и при  $E_z = E_{zm}$ . НПВ с  $E_x > E_{zm}$  не существуют. Продольная компонента поля  $E_x$  с ростом  $E_z$  сначала растет, достигает своего максимального значения  $E_{xm}$ , равного

$$\alpha_x E_{xm}^2 = \left( \varepsilon_x^2 + \frac{\alpha_x}{\alpha_z} \frac{c^4 q^4}{\omega^2} \right)^{1/2} - \varepsilon_x \quad (14)$$

при  $\alpha_x E_x^2 = c^2 q^2 / \omega^2$ , после чего убывает до нуля при  $E_z = E_{zm}$ . Что касается функции  $H(E_z)$ , то она монотонно растет от нуля до максимального значения

$$H_m = \frac{c}{4\omega} \left( 3k + \sqrt{9q^2 + \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}} \right) E_{zm}$$

с ростом  $E_z$  от 0 до  $E_{zm}$ . При этом в зависимости от соотношения между параметрами  $\alpha_x$ ,  $\alpha_z$ ,  $\varepsilon_x$  и  $\varepsilon_z$  нелинейной среды возможно существование двух типов решений. К первому типу относятся решения, для которых  $E_x > E_{xm}$  во всех точках пространства, причем вдали от значения  $E_{zm}$  имеет место более сильное неравенство:  $E_x \gg E_{xm}$ . В этом случае вполне приемлема аппроксимация  $\varepsilon_x (|\varepsilon_x|^2)$ . Ко второму типу относятся решения, для которых  $E_x > E_{xm}$  при  $0 < E_z < E_-$ ,  $E_+ < E_z < E_{zm}$  и  $E_z < E_x$  при  $E_- < E_z < E_+$ , где  $E_{\pm}$  определяются формулой

$$\alpha_x E_{\pm}^2 = \frac{3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - \frac{\alpha_x}{\alpha_z} k^2 \pm \sqrt{\left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - \frac{\alpha_x}{\alpha_z} k^2 \right)^2 + 16 \frac{\omega^2}{c^2} (\varepsilon_x q^2 - \varepsilon_x k^2)}}{4\omega^2 / c^2}. \quad (15)$$

Используя (9) и (11), находим нелинейное дифференциальное уравнение, определяющее пространственный профиль поперечной компоненты поля

$$\frac{dE_x}{dz} = -\frac{k}{\sqrt{\alpha_x}} \frac{\sqrt{\varepsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)}}{\varepsilon_x + 3\alpha_x E_x^2} \sqrt{\sqrt{\varepsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)} - \varepsilon_x}, \quad (16)$$

где  $F(E_x^2)$  выражается формулой (12). Решение этого уравнения можно представить в квадратурах в виде

$$\int_{E_x}^{E_{x0}} \frac{(\epsilon_x + 3\alpha_x E_x^2) \sqrt{\sqrt{\epsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)} + \epsilon_x}}{\sqrt{\epsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)} \sqrt{F(E_x^2)}} dE_x = \sqrt{2} z, \quad (17)$$

где  $E_{x0}$  есть амплитуда поперечной компоненты поля в точке  $z=0$  в нелинейной среде. Решение (17) представляет профиль поля  $E_x(z)$ , который монотонно убывает с расстоянием в глубь нелинейной среды. При увеличении  $E_{x0}$  скорость убывания функции  $E_x(z)$  в окрестности точки  $z=0$  быстро растет. Заметим, что, кроме указанного решения (17), из (16) следует также решение (со знаком плюс с правой стороны), которое обладает свойством немонотонного изменения амплитуды поля  $E_x(z)$ : поле сначала растет, достигает своего максимума  $E_{xm}$  в некоторой точке  $z_m$ , после чего оно монотонно убывает. Координата точки  $z_m$  определяется равенством

$$z_m = \frac{1}{\sqrt{2}} \int_{E_{x0}}^{E_{xm}} \frac{(\epsilon_x + 3\alpha_x E_x^2) \sqrt{\sqrt{\epsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)} + \epsilon_x}}{\sqrt{\epsilon_x^2 + 2 \frac{\alpha_x}{k^2} F(E_x^2)} \sqrt{F(E_x^2)}} dE_x. \quad (18)$$

Из (18) видно, что чем меньше  $E_{x0}$ , тем дальше отстоит максимум функции  $E_x(z)$  от границы раздела сред.

В линейной среде (в области  $z \leq 0$ ) исчезающие на бесконечности решения имеют вид

$$E_x = E_0 e^{xz}, \quad H = -\frac{\epsilon_1 \omega}{cx} E_0 e^{xz}, \quad E_z = -\frac{k}{x} E_0 e^{xz}, \quad (19)$$

где

$$x^2 = k^2 - \epsilon_1 \frac{\omega^2}{c^2}, \quad (20)$$

$E_0$  — амплитуда продольной компоненты электрического поля волны  $E_x$  в точке  $z=0$ .

Используя условие непрерывности тангенциальных компонент электрического  $E_x$  и магнитного  $H$  полей через границу раздела сред, находим закон дисперсии поверхностных волн и соотношение, определяющее связь между  $E_{x0}$  и  $E_0$

$$\frac{x}{\epsilon_1} \sqrt{\epsilon_x + \frac{1}{2} \alpha_x E_0^2} (\epsilon_x + \alpha_x E_{x0}^2) = \left( \epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} (3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}) E_{x0}^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_{x0}^4 \right)^{1/2}, \quad (21)$$

где  $E_{x0}$  выражается через  $E_0$  по формуле

$$E_{x0} = \left( \sqrt{\frac{1}{27} \frac{\epsilon_x^3}{\alpha_x^3} + \frac{1}{4} \frac{\epsilon_x^2}{\alpha_x^2} \frac{k^2}{x^2} E_0^2} - \frac{1}{2} \frac{\epsilon_1}{\alpha_x} \frac{k}{x} E_0 \right)^{1/2} - \left( \sqrt{\frac{1}{27} \frac{\epsilon_x^3}{\alpha_x^3} + \frac{1}{4} \frac{\epsilon_x^2}{\alpha_x^2} \frac{k^2}{x^2} E_0^2} + \frac{1}{2} \frac{\epsilon_1}{\alpha_x} \frac{k}{x} E_0 \right)^{1/2}. \quad (22)$$

При значениях поля  $E_0$ , удовлетворяющих неравенству  $\alpha_x E_0^2 \ll \frac{\epsilon_x^3 \sqrt{x^2}}{\epsilon_1^2 k^2}$ , находим  $E_{x0} \simeq -\frac{\epsilon_1}{\epsilon_x} \frac{k}{x} E_0$ . В противоположном случае (при  $\alpha_x E_0^2 \gg \frac{\epsilon_x^3 \sqrt{x^2}}{\epsilon_1^2 k^2}$ ) получаем  $E_{x0} \simeq -\left( \frac{\epsilon_1}{\alpha_x} \frac{k}{x} E_0 \right)^{1/2}$ .

Подставляя  $E_{x0}$  из (22) в (21), находим закон дисперсии НПВ, где параметром является амплитуда продольной компоненты поля  $E_0$  на границе раздела сред. Дисперсионная кривая при заданном значении  $E_0$  определяется однозначно. Она существует в той спектральной области, в которой линейная среда

имеет отрицательную диэлектрическую проницаемость. Если перейти к пределу  $\alpha_x, \alpha_z \rightarrow 0$ , то из (21) получаем известное выражение для закона дисперсии линейных  $p$ -поляризованных поверхностных поляритонов [14].

Что касается закона дисперсии НПВ с немонотонно меняющимся пространственным профилем, то он отличается от (21) лишь знаком «минус» в правой части. Поэтому такие волны существуют в спектральной области, в которой диэлектрическая проницаемость линейной среды положительна.

## 2. НПВ в $\epsilon_x (|\mathcal{E}_z|^2)$ -аппроксимации

Рассмотрим решения уравнений Максвелла в частном случае, когда  $\alpha_x = 0$ ,  $\alpha_z > 0$ . Используя (5)–(7), получаем следующее нелинейное дифференциальное уравнение для компоненты поля  $E_z$ :

$$(\epsilon_x + 3\alpha_z E_z^2) \frac{d^2 E_z}{dz^2} + 6\alpha_z E_z \left( \frac{dE_z}{dz} \right)^2 = \epsilon_x \left( q^2 - \alpha_z \frac{\omega^2}{c^2} E_z^2 \right) E_z. \quad (23)$$

Если в левой стороне (23) пренебречь нелинейными членами, то получающееся уравнение по виду совпадает с уравнением для  $H_y$ , использованным в [8, 9]. Нетрудно найти первый интеграл уравнения (23) при условии, что на бесконечности все компоненты поля обращаются в нуль

$$\frac{dE_z}{dz} = \pm \frac{\sqrt{\epsilon_x}}{\epsilon_x + 3\alpha_z E_z^2} \sqrt{F(E_z^2)}, \quad (24)$$

где функция  $F(E_z^2)$  определяется формулой (12).

Отсюда видно, что существуют два типа решений. Первый тип, который соответствует знаку «минус» в правой части (24), — это решение, монотонно убывающее с расстоянием. Второй тип (со знаком «плюс») соответствует решению, которое сначала возрастает с расстоянием; в некоторой точке  $z_m > 0$  поперечная компонента поля достигает максимальной величины  $E_{zm}$ , которое определяется формулой (13), после чего монотонно убывает. Кроме того, скорость изменения поля  $E_z$  с расстоянием существенно зависит от величины самого поля: она стремится к нулю при исчезающе малых полях и при значениях поля  $E_z = E_{zm}$  и достигает максимальной величины при амплитуде поля  $E_z = E_1$ , где

$$\alpha_z E_1^2 = \frac{1}{3} \epsilon_x \left( \sqrt[3]{1 + \frac{9}{\epsilon_z^2} \frac{c^2 q^2}{\omega^2}} - 1 \right). \quad (25)$$

Интегрируя (24) со знаком «минус» перед правой частью, найдем неявное выражение для профиля поля  $E_z$  (решение первого типа)

$$2\sqrt{\epsilon_x} z = 3 \frac{c}{\omega} \left( \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_z \frac{\omega^2}{c^2} E_z^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} - \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_z \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} \right) + \frac{\sqrt{\epsilon_x}}{q} \times \\ \times \ln \left| \frac{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 + 2\sqrt{\epsilon_x} q \sqrt{\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 - \alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_z^4 \frac{E_{z0}^2}{E_z^2}}}{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2 + 2\sqrt{\epsilon_x} q \sqrt{\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2 - \alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^4}} \right|, \quad (26)$$

где  $E_{z0}$  — амплитуда поля  $E_z$  в нелинейной среде при  $z=0$ . Отсюда видно, что по мере уменьшения  $E_z$  функция  $z(E_z)$  растет, стремясь к бесконечности при  $E_z \rightarrow 0$ . Иными словами, поле  $E_z$  убывает с расстоянием. Скорость изменения поля в окрестности границы раздела в нелинейной среде зависит от значения

параметра  $E_{z0}$ . При малых  $E_{z0}$  спад является экспоненциальным:  $E_x := E_{z0} e^{-\sqrt{\frac{\alpha_x}{\epsilon_x}} q x}$ . С ростом  $E_{z0}$  скорость убывания поля возрастает, становясь максимальной при  $E_{z0} = E_1$ . При максимально допустимом значении поля у границы раздела  $E_{z0} = E_{zm}$  поле сначала (в окрестности границы раздела) очень медленно убывает, затем с удалением от границы скорость убывания возрастает, переходя в конце концов в экспоненциальный спад на очень больших расстояниях. При  $E_{z0}$ , близком к  $E_{zm}$ , форма кривой пространственного распределения поля имеет вид полуколокола. Чем меньше  $E_{z0}$ , тем больше форма полуколокола деформируется в сторону экспоненциальной кривой. Используя (5)–(7), легко найти профили полей  $E_x$  и  $H$ .

Пространственный профиль напряженности магнитного поля  $H$  подобен профилю поперечной компоненты электрического поля  $E_x$ . Что касается продольной компоненты электрического поля  $E_z$ , то при значениях поля  $E_{z0} < < c^2 q^2 / \alpha_x \omega^2$  она также постоянно убывает. Однако при  $E_{z0} > c^2 q^2 / \alpha_x \omega^2$  по мере удаления от границы она сначала возрастает, достигая своего максимума  $\alpha_x E_{zm}^2 = c^4 q^4 / 2 \epsilon_x \omega^4$  при значении  $E_z^2 = c^2 q^2 / \alpha_x \omega^2$ , затем убывает. Чем ближе  $E_{z0}$  к значению  $E_{zm}$ , тем меньше продольная компонента поля у границы раздела. В этом случае практически вся энергия поверхностной волны распределена в нелинейной среде.

Используя условия непрерывности тангенциальных компонент электрического  $E_x$  и магнитного  $H$  полей через границу раздела сред, находим закон дисперсии поверхностных волн первого типа и соотношение, определяющее  $E_{z0}$  через  $E_0$

$$\frac{x}{\epsilon_1} (\epsilon_x + \alpha_x E_{z0}^2) + \frac{1}{\sqrt{\epsilon_x}} \left[ \epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^4 \right]^{1/2} = 0, \quad (27)$$

где  $E_{z0}$  определяется формулой (22).

Рассмотрим теперь решение второго типа (со знаком «плюс» в правой стороне уравнения (24)). Для расстояний от 0 до  $z = z_m$ , т. е. для возрастающего участка кривой  $E_x(z)$ , решение имеет вид

$$2\sqrt{\epsilon_x} z = 3 \frac{c}{\omega} \left( \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} - \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_z^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} \right) + \frac{\sqrt{\epsilon_x}}{q} \times \\ \times \ln \left| \frac{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2 + 2\sqrt{\epsilon_x} q \sqrt{\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^4} E_x^2}{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 + 2\sqrt{\epsilon_x} q \sqrt{\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_z^4} E_x^2} \right|. \quad (28)$$

Максимальное значение амплитуды поперечной компоненты поля  $E_{zm}$  достигается в точке  $z = z_m$ , которое определяется параметром среды и значением поля на границе раздела  $E_{z0}$

$$2\sqrt{\epsilon_x} z_m = \frac{\sqrt{\epsilon_x}}{q} \ln \left| \frac{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{z0}^2}{2\epsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{zm}^2} \frac{E_{zm}^2}{E_{z0}^2} \right| + \\ + 3 \frac{c}{\omega} \left( \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_{z0}^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} - \arcsin \frac{3q^2 - \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_{zm}^2}{k \sqrt{9q^2 + \epsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} \right). \quad (29)$$

При  $z \gg z_m$  пространственный профиль поля  $E_z$  определяется выражением

$$2\sqrt{\varepsilon_x} z + C = 3 \frac{c}{\omega} \arcsin \frac{3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_z^2}{k \sqrt{9q^2 + \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} + \\ + \frac{\sqrt{\varepsilon_x}}{q} \ln \left| 2\varepsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 + \right. \\ \left. + 2\sqrt{\varepsilon_x} q \sqrt{\varepsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_z^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_z^4} \right| - 2 \frac{\sqrt{\varepsilon_x}}{q} \ln E_z, \quad (30)$$

где

$$C = \frac{\sqrt{\varepsilon_x}}{q} \ln \left| \frac{2\varepsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{zm}^2}{\alpha_x E_{zm}^2} \right| + \\ + 3 \frac{c}{\omega} \arcsin \frac{3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} - 4\alpha_x \frac{\omega^2}{c^2} E_{zm}^2}{k \sqrt{9q^2 + \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2}}} - 2 \sqrt{\varepsilon_x} z_m. \quad (31)$$

Из полученных выражений следует немонотонный характер изменения компоненты поля  $E_z(z)$ . Чем больше величина  $E_{x0}$ , тем ближе к границе раздела сред располагается максимум профиля  $E_z(z)$ . При  $E_{x0} = E_{zm}$  максимум функции  $E_z(z)$  находится в точке  $z=0$  и тогда решения (26) и (30) совпадают, отличие между обоими типами волн исчезает.

Пространственный профиль напряженности магнитного поля по-прежнему подобен профилю  $E_z(z)$ . Продольная компонента электрического поля  $E_x$  ведет себя сложнее. При  $E_{x0}^2 < c^2 q^2 / \alpha_x \omega^2$  она убывает, в то время как  $E_x$  растет, в точке  $z=z_m$  обращается в нуль, затем изменяет знак и по модулю растет, тогда как  $E_z$  убывает, достигает в некоторой точке максимума  $\alpha_x E_{zm}^2 = c^4 q^4 / 2\varepsilon_x \omega^4$ , затем снова убывает, обращаясь в нуль на бесконечности. Если же  $E_{x0}^2 > c^2 q^2 / \alpha_x \omega^2$ , то функция  $E_x(z)$  сначала возрастает, достигает максимума, потом убывает, проходя через нуль, при дальнейшем изменении модуль ее снова принимает то же максимальное значение, а затем убывает до нуля. НПВ второго типа, как и НПВ первого типа, не существуют при  $E_{x0} > E_{zm}$ .

Что касается закона дисперсии для НПВ второго типа, то он имеет вид

$$\frac{x}{\varepsilon_1} (\varepsilon_x + \alpha_x E_{x0}^2) = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_x}} \sqrt{\varepsilon_x q^2 + \frac{\alpha_x}{2} \left( 3q^2 - \varepsilon_x \frac{\omega^2}{c^2} \right) E_{x0}^2 - \alpha_x^2 \frac{\omega^2}{c^2} E_{x0}^4}, \quad (32)$$

где  $E_{x0}$  по-прежнему определяется выражением (22). Отсюда видно, что дисперсионная кривая НПВ второго типа существует в той спектральной области, в которой диэлектрическая проницаемость линейной среды положительна. Таким образом, НПВ первого и второго типов существуют в различных непрерывающихся спектральных областях.

### Заключение

Сравнивая полученные здесь результаты с результатами работы [1], можно сделать следующие выводы.

Существует принципиальное отличие между решениями уравнений с аппроксимациями  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_x|^2)$  и  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_z|^2)$ . Профили полей существенно отличаются по форме. Для самофокусирующих сред аппроксимация  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_x|^2)$  приводит к физически разумным, конечным амплитудам полей, тогда как аппроксимация  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_z|^2)$  приводит к расходящимся выражениям для полей. По-видимому, это обусловлено тем, что аппроксимация  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_z|^2)$  связана с поперечной компонентой поля, как и в  $s$ -поляризованных НПВ, где решения характеризуются конечной амплитудой, а аппроксимация  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_x|^2)$  связана с продольной компонентой поля. Кроме того, в случаях, когда  $|\mathcal{E}_z| \gg |\mathcal{E}_x|$ , использование аппроксимации  $\varepsilon_x(|\mathcal{E}_z|^2)$  приводит к гораздо меньшей мощности направляемых

волн, необходимой для обеспечения определенного изменения диэлектрической постоянной нелинейной среды.

Обобщение полученных результатов на случай границы раздела двух нелинейных сред тривиально.

### Литература

- [1] *Агранович В. М., Бабиченко В. С., Черняк В. Я.* Письма в ЖЭТФ, 1980, т. 32, № 8, с. 532—535.
- [2] *Ложтев А. И.* Письма в ЖЭТФ, 1981, т. 34, № 2, с. 64—67.
- [3] *Agranovich V. M., Chernyuk V. Ya.* Solid State Commun., 1982, v. 44, N 8, p. 1309—1311.
- [4] *Yu M. Y.* Phys. Rev., 1983, v. A28, N 3, p. 1855—1856.
- [5] *Leung K. M.* Phys. Rev., 1985, v. A31, N 2, p. 1189—1192.
- [6] *Seaton C. T., Valera J. D., Svenson B., Stegeman G. I.* Opt. Lett., 1985, v. 10, N 3, p. 149—150.
- [7] *Stegeman G. I., Seaton C. T., Ariyasu J.* et al. J. Appl. Phys., 1985, v. 58, N 7, p. 2453—2459.
- [8] *Ariyasu J., Seaton C. T., Stegeman G. I.* et al. J. Appl. Phys., 1985, v. 58, N 7, p. 2460—2466.
- [9] *Michalache D., Mazilu D.* Appl. Phys., 1986, v. B41, N 2, p. 119—123.
- [10] *Ахмедиев Н. Н.* ЖЭТФ, 1983, т. 84, № 5, с. 1907—1917.
- [11] *Арутюнян Х. С., Барсуков К. А.* Изв. АН АрмССР. Физика, 1985, т. 20, № 3, с. 125—131.
- [12] *Арутюнян Х. С., Барсуков К. А.* Опт. и спектр., 1985, т. 58, № 5, с. 1064—1067.
- [13] *Leung K. M.* Phys. Rev., 1985, v. B32, N 8, p. 5093—5101.
- [14] Поверхностные поляритоны / Под ред. Аграновича В. М. и Миллса Д. Л. М.: Наука, 1985. 525 с.

Институт прикладной физики АН МССР  
Кишинев

Поступило в Редакцию  
11 марта 1987 г.  
В окончательной редакции  
23 июня 1987 г.